SEKUNDARSTUFEN I + II 10. bis 13. Schuljahr

Dynamische Darstellung geometrischer Körper

Raumgeometrie mit Excel

Weitere Beispiele

Norbert Neubauer

Lehrer für Mathematik und Physik am Mariengymnasium Jever E-Mail: <u>neubauer@mgjever.de</u>

Beispiel C: Darstellung des Schnitts der Pyramide mit einer zur Grundebene parallelen Ebene

Eine senkrechte, quadratische Pyramide ist mit drei Datenreihen darstellbar. Es genügen eine Datenreihe für das Grundquadrat sowie je eine für das vordere und das hintere begrenzende Dreieck. Diese Dreiecke verbinden die Grundkanten mit der Pyramidenspitze. Im Beispiel sind die Koordinaten A(1|0|0), B(0|1|0), C(-1|0|0), D(0|-1|0)und S(0|0|5) gewählt. Zur Darstellung des Schnitts einer dynamisch veränderbaren Parallelebene

zur Grundebene werden veränderliche Punkte A', B', C' und D' auf den vier Seitenkanten der Pyramide erzeugt. Ist

OS der Ortsvektor der Pyramidenspitze, so hat der Punkt A' die Koordinaten des Ortsvektors

$$OA' = OS + r \cdot SA$$
$$= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \\ 0 \\ 5 - 5r \end{pmatrix}$$

Der Parameter r mit $0 \le r \le 1$ wird über eine Bildlaufleiste mit Maximum 100 gesteuert. Für die Grafik wird die in der verknüpften Zelle erzeugte Zahl durch 100 dividiert und als Prozentzahl formatiert.

Die Koordinaten der Punkte A', B', C' und D' lauten:

 $A'(r \mid 0 \mid 5-5r), B'(0 \mid r \mid 5-5r)$

 $C'(-r \mid 0 \mid 5-5r), D'(0 \mid -r \mid 5-5r).$

Die Bildlaufleiste bewegt die Schnittfläche zwischen der Grundfläche und der Spitze der Pyramide (**Abb. 10**).



Abb. 10 Pyramide mit Schnittfläche und gleichen Volumensteilen

Beispiel D: Untersuchung von Körpereigenschaften: Gleiche Volumensteile in der Pyramide

Eine Pyramide der Höhe H bestehe aus einer kleinen Pyramide mit der Höhe h und einem Pyramidenstumpf mit der Höhe H-h.

Dann sind die kleine Pyramide und der Pyramidenstumpf rauminhaltsgleich,

wenn
$$h = H / \sqrt[3]{2} \approx 79,37\% \cdot H$$
.

Diese algebraische Lösung erfordert einen Ansatz über den Strahlensatz. In Excel genügt es, die Teilvolumina in getrennten Zellen zu berechnen und miteinander zu vergleichen. Mit der Bildlaufleiste wird die Höhe h so lange variiert, bis beide errechneten Volumina gleich groß sind. Damit ist ein anschaulicher, unabhängiger Weg zur Bestätigung oder Motivation der algebraischen Lösung gefunden. (Abb. 11).

Beispiel E: Lösung einer Extremwertaufgabe: Einbeschriebener Quader

Durch eine Projektion der Koordinaten der Punkte A', B', C' und D' auf die Grundebene der Pyramide und die Herstellung entsprechender Verbindungslinien lässt sich der in die Pyramide einbeschriebene Quader darstellen. Die Koordinaten der projizierten Punkte A'', B'', C'' und D'' lauten: A''(r | 0 | 0), B''(0 | r | 0)

$$C$$
 "($-r \mid 0 \mid 0$) und D "($0 \mid -r \mid 0$).

Eine Datenreihe fasst diese Punkte des auf die Grundebene projizierten Quadrats zusammen, zwei weitere die den Quader nach vorn und hinten begrenzenden Rechtecke.

Der einbeschriebene Quader hat maximalen Rauminhalt für die Kantenlänge $a = 2/3 \cdot A$. Er beträgt

 $V = 4/27 \cdot A^2 H = 4/9 \cdot V_{Pyr} = 44, \overline{4}\% \cdot V_{P}$

Die Lösung als klassische Extremwertaufgabe benötigt einen Strahlensatz als Nebenbedingung der Zielfunktion sowie die Ableitungen der Zielfunktion. In Excel wird gegenüber Beispiel D nur die Berechnung des Rauminhalts des Pyramidenstumpfs durch die Berechnung des Rauminhalts des Quaders ersetzt (Abb. 12).



Abb. 12 Einbeschriebener Quader

Beispiel F: Lösung einer Extremwertaufgabe mit zwei Variablen

Wenn ein Gerüst für ein Zelt aus fünf gleich langen Stangen der Länge a hergestellt werden soll, sind Länge x und Breite y des Zeltes damit nicht eindeutig bestimmt. Die gewählte Länge x und die in Grenzen unabhängig variable Breite y bestimmen den Rauminhalt V des Zeltdachs. Ein möglicher maximaler Rauminhalt des Zeltes ist von x und y abhängig. Die Höhe des Zeltes lässt sich durch die Benutzung des Satzes von Pythagoras ersetzen durch

$$h = \frac{1}{2}\sqrt{3a^2 + 2ax - x^2 - y^2}$$

Der Rauminhalt des Zeltes ist damit

$$V = \frac{1}{2}ayh + \frac{1}{3}byh.$$

Eine Lösung mit Excel ergibt sich, wenn bei vorgegebener, konstanter Stangenlänge a und konkreten Größen x und y der Rauminhalt nach obiger Formel berechnet wird. Mit Bildlaufleisten für x und y können diese beiden Größen dann systematisch in Hinblick auf maximalen Rauminhalt variiert werden.

Die räumliche Darstellung des Walmdaches in Excel (**Abb. 13**) ist für die Lösung nicht notwendig, ermöglicht aber einen Abgleich mit einer "gefühlten", anschaulichen Lösung der Fragestellung.

Die Lösung des Problems durch systematisches Variieren der Kantenlänge kann geeignet sein, den Begriff der partiellen Ableitung vorzubereiten, und damit das Verständnis einer Lösung des Problems mit einen Computeralgebrasystem.



Ab.13 Optimales Walmdach

Beispiel G: Schattenwurf einer Pyramide

Der Schattenwurf eines Kantenmodells bei Parallelprojektion auf eine Ebene ist bei einer Pyramide besonders einfach darstellbar. Benötigt wird der fiktive Ort der Sonne in Form von Punktkoordinaten (a|b|c). Ein Sonnenstrahl durch die Pyramidenspitze S(|0|0|5)wird durch die Gerade

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} + r \begin{pmatrix} -a \\ -b \\ 5-c \end{pmatrix}$$

beschrieben. Der Schnittpunkt S' der Geraden g mit der x_1x_2 -Ebene

 $E: x_3 = 0$ ist der Schattenpunkt der

Pyramidenspitze. Dieser Punkt S' wird jeweils mit den Eckpunkten A, B, C und D der Pyramide verbunden. Diese Verbindungen werden durch eine Datenreihe dargestellt. Eine weitere Datenreihe für den Sonnenstrahl über die Pyramidenspitze S zum Schattenpunkt S' vervollständigt die Darstellung (Abb. 14).

Wird die Pyramide durch eine Drehmatrix um die Hochachse drehbar gemacht, folgen die Schatten der Pyramidenkanten dieser Drehung. Die Höhe der Pyramide kann durch eine Bildlaufleiste gesteuert werden. Der Schattenwurf der Pyramide ist dann eine Zentralprojektion. Wird die Höhe der Sonne entsprechend der Höhe der Pyramide mit verändert, entsteht wieder eine Parallelprojektion.



Abb. 14 Pyramidenschatten

Literatur:

Cundy / Rollett: *Mathematical Models ISBN 0 906212 20 0*, Tarquin Publications, Stradbroke Norfolk, 1997

Fleischhauer, Christian: *Excel in Naturwissenschaft und Technik* ISBN 3-8273-1254-X, Addison-Wesley, Bonn, 1998

Jahnke / Wuttke: Analytische Geometrie Lineare Algebra ISBN 3-464-57217-X, Cornelsen Verlag, Berlin, 2003

Kroll / Reiffert / Vaupel: Analytische Geometrie / Lineare Algebra ISBN 3 427 42851 6, Dümmler Verlag, Bonn, 1997

Lambacher Schweizer: *Lineare Algebra mit analytischer Geometrie*, ISBN 3 12 732340 9, Klett Verlag , Stuttgart, 2001

Leuders, Timo: Raumgeometrie: *Ein Unterricht mit Kernideen.*

in: Der Mathematikunterricht, Heft 1-2/2004, S. 5 - 27

Strick, Heinz Klaus: *Koordinaten zum Zeichnen geometrischer Körper nutzen* in: mathematik lehren 133, 2005, S.22 - 25

Weller, Hubert: Determinanten in einem Kurs Lineare Algebra in: Didaktik der Mathematik1, 1979, S. 62-72

Arbeitsblatt 1: Koordinatenprojektion

Ermittle die Koordinaten der Würfeleckpunkte A bis H im dreidimensionalen Koordinatensystem:



	Х	У	Z
А			
В			
С			
D			
Е			
F			
G			
Н			

Ermittle die Koordinaten der Würfeleckpunkte A' bis H' im zweidimensionalen Koordinatensystem:



	у'	z'
A'		
Β'		
C'		
D'		
E'		
F'		
G'		
H'		

Untersuche die Zusammenhänge zwischen den Koordinaten der Würfeleckpunkte in beiden Koordinatensystemen.

Abb. 3: Matrizenmultiplikation in Excel

Eine Matrizenmultiplikation wie z.B. für eine Projektion

$$(x \mid y \mid z) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0,25\sqrt{3} & 0,25 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = (x \cdot 1 + y \cdot 0,25\sqrt{3} + z \cdot 0 \mid x \cdot 0 + y \cdot 0,25 + z \cdot 1)$$

wird im TKP Excel durch einen Funktionsassistenten unterstützt, der sich nach Eingabe des Zellbefehls "=MMULT" öffnet.

	A B	C	D	E	F	G	H	1	J	K	L	M	N	
1														
2	Darst	ellung	eines \	Nürfe	ls									
3														
4	Proje	ktionsr	natrix		1	0								
5					0,43	0,25								
6	_				0	1								
7	Grund	lquadr	at											
8	A	-1	1	-1	=MM	ULT(C	B:E12;F4	:G6) Funkti	onsargum	ente			?	X
9	B		1	-1				NAMA II T						
10			-1	-1										
11	U	-1	-1	-1					Matrix1	C8:E12		1 = {-1.1	1;1.11;11	
12	A	-1	1	-1			4		Matrix2	F4:G6		1 .0;	0,43301270189	
13		es Qua		4	0.0	4.05	1	L						
14		-1	1	1	-0,0	1,20						= {-0,5	6698729810778	1(
10			1	1	1,43	1,23		Gibt das	Produkt zwi	eier Matrizen zurück.				
10			-1	4	0,37	0,75								
10		-1	-1	4	-1,4	1 25								
10			I terber		-0,0	1,23]							
20		1 1	1 <u>aura</u> 1	1	14	1 25	1							
20	Å	1	1	.1		ா,25 பி75								
22	F	1	1	1	1.6	1.25								
23	H H	1	-1	1	-1.4	0.75								
24	D	-1	-1	-1	-1.4	-1.25			Matrix2	sind die Matrizen, die	e Sie multiplizieren	möchten.		
25	Hinte	res Qu	adrat		,-	-,	1							
26	В	1	1	-1	1,43	-0,75	1							
27	С	1	-1	-1	0,57	-1,25								
28	G	1	-1	1	0,57	0,75		Forn	nelergebnis =	-0,56698729	8			
29	F	1	1	1	1,43	1,25		L RICH COM	da estre a la seconda da			OK	Abbreche	. 1
30	В	1	1	-1	1,43	-0,75		Hilfe für	alese Hunkti	<u>ion</u>			ADDreche	<u> </u>
04							-							

Die Koordinaten mehrerer Punkte werden in einer Matrix zusammengefasst und insgesamt durch Multiplikation mit der Projektionsmatrix abgebildet.

Die Zellbereiche für die Matrix der Punktkoordinaten und die Matrix der Projektion werden in das Fenster des Funktionsassistenten durch Angabe der linken oberen und der rechten unteren Zellen durch einen Doppelpunkt getrennt eingegeben oder mit der Maus augezogen. Die Ergebniszellen der Abbildung werden markiert und mit "Strg + Shift + Enter" als Matrix formatiert, wenn der Cursor in der Befehlszeile steht.

Sollen mehrere Gruppen von Punkten abgebildet werden, genügt es, die Projektionsmatrix übersichtlich nur einmal zu notieren, z.B. oberhalb der Ergebnismatrizen.

Kasten 1: Projektionen

Je nach Anwendung finden verschiedenartige Projektionen für technische Zeichnungen, geometrische Darstellungen, Werbegrafik oder militärische Perspektiven ihren Einsatz. Hier sind einige gebräuchliche Projektionen zusammengestellt:

Kavalierprojektion $\begin{pmatrix} -0, 5 & -0, 25 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$	
Isometrische Projektion $\begin{pmatrix} -\cos(\pi/6) & -\sin(\pi/6) \\ \cos(\pi/6) & -\sin(\pi/6) \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$	
Militärprojektion $\begin{pmatrix} -\cos(\pi/6) & -\sin(\pi/6) \\ \cos(\pi/3) & -\sin(\pi/3) \\ 0 & 0,5 \end{pmatrix}$	
Dimetrische (technische) Projektion $\begin{pmatrix} -0, 5\cos(0, 23\pi) & -0, 5\sin(0, 23\pi) \\ \cos(0, 04\pi) & -\sin(0, 04\pi) \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$	



Abb. 5: Drehung um die Raumachsen

Matrizenmultiplikation für die Rotation um die x-Achse:

$$(x \mid y \mid z) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos\varphi & \sin\varphi \\ 0 & -\sin\varphi & \cos\varphi \end{pmatrix} = (x \cdot 1 + y \cdot 0 + z \cdot 0 \mid x \cdot 0 + y \cdot \cos\varphi + z \cdot (-\sin\varphi) \mid x \cdot 0 + y \cdot \sin\varphi + z \cdot \cos\varphi)$$

Matrizenmultiplikation für die Rotation um die y-Achse:

$$(x \mid y \mid z) \cdot \begin{pmatrix} \cos\varphi & 0 & \sin\varphi \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin\varphi & 0 & \cos\varphi \end{pmatrix} = (x \cdot \cos\varphi + y \cdot 0 + z \cdot (-\sin\varphi) \mid x \cdot 0 + y \cdot 1 + z \cdot 0 \mid x \cdot \sin\varphi + y \cdot 0 + z \cdot \cos\varphi)$$

Matrizenmultiplikation für die Rotation um die z-Achse:

$$(x \mid y \mid z) \cdot \begin{pmatrix} \cos\varphi & \sin\varphi & 0 \\ -\sin\varphi & \cos\varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = (x \cdot \cos\varphi + y \cdot (-\sin\varphi) + z \cdot 0 \mid x \cdot \sin\varphi + y \cdot \cos\varphi + z \cdot 0 \mid x \cdot 0 + y \cdot 0 + z \cdot 1)$$

Kast	ten 2:	Einf	fügen	eine	r Bilo	dlauf	leiste										
🔀 Mi	crosoft	Excel	- Excel	fiir M	134 \	/ersion	Janua	ur 200 <i>6</i>	i.xls								
া ছিটা	Valuei D	a aula aite		inter a		Eaverage	h Eule		han E	nahay D					Erado bior oir	aeben	
	Zatel <u>D</u>	earbeite	en <u>A</u> ns		iniugen	Forma		as Da		nster <u>r</u>					r rage nier ei	igebeii	• - • ^
	i 📙 👻	₿ €	i 🗋 🖏	8 8	₽a (°	1 - 🚿	K) -	CH +	🍓 Σ		100 🚯 100	% 🔹 🚺 O <u>b</u> r	jekt 🗸				
Arial			- 10	• F	Κu	I	= =		9	€ % 000 *	28 298 🗐 🗐	- 💩 -	<u>A</u> - ,	 Sicherhei 	🔊 🛠 🔛	Ø .	
	A1	-	t						-							•	
F	В	С	D	E	F	G	Н	1	J	K	L	М	N	0	P	Q	R.
1	1																
2	Darste	ellung	eines ¹	Würfel	s												
3					Drehu	ing		Proje	ktion								
4					0,50	0,87	0,00	1	0								
5					-0,87	0,50	0,00	0,43	0,25	_							
6					0,00	0,00	1,00	0	1	_							
/	Grund	lquad	rat		4.07	0.07		4.50	4.00	_		<u> </u>	_				
0		-1	1	-1	-1,37	4 266	-1	-1,32	-1,09				>				
9			1	-1	1 366	1,300	-1	1 525	-0,00	- I f		_					
11		1	-1	-1	0.366	1 37	-1	0.23	-0,51								
12		-1	1	-1	-1 37		.1	-1.52	-1,54	_							
13	Ohere	es Qua	ndrat		-1,51	-0,51		-1,52	-1,05								
14	E	-1	1	1	-1.37	-0.37	1	-1.52	0.908	_							
15	F	1	1	1	-0,37	1,366	1	0,225	1,342								
16	G	1	-1	1	1,366	0,366	1	1,525	1,092		_		_	Channel	T	1	
17	H	-1	-1	1	0,366	-1,37	1	-0,23	0,658				>	Steueren	ement-Tot * A		
18	E	-1	1	1	-1,37	-0,37	1	-1,52	0,908						ž.		
19	Vorde	eres Q	uadrat							_		-		- 🗹 🖬 J			
20	D	-1	-1	-1	0,366	-1,37	-1	-0,23	-1,34						≝ ∧ ⊡ <u>*</u> ≫		
21	A	-1	1	-1	-1,37	-0,37	-1	-1,52	-1,09								
22	E	-1	1	1	-1,37	-0,37	1	-1,52	0,908								
23	H	-1	-1	1	0,366	-1,37	1	-0,23	0,608		Deshudukal		eo	0			
24	Hintor	-1 ree Ou	-I-	-1	0,300	-1,37	-1	-0,23	-1,34		in Bogonma	£	00				
25	B	1 1	1	_1	.0.37	1 366	_1	0 225	J) 66		in boyenna	0	1,047 137 33				
20	C C	1	-1	.1	1.366	0.366	.1	1.525	J.91								
28	Ğ	1	-1	1	1.366	0.366	1	1.525	1.092					•			
29	F	1	1	1	-0,37	1,366	1	0,225	1,342								
30	B	1	1	-1	-0,37	1,366	-1	0,225	-0,66								
31																	
32																	
33														1 - /			
H H	► N \ I	Projekt	tion λR	otatio	п (ЗАс	:hsen /	Würfe	I+Ebene	э / Ке	ilerstern 🔏 Ki	uboktaeder / E	benenschnitt	. Quadervolun	nen / Schat	ten / 🚺		

Der Einbau einer Bildlaufleiste gelingt nach Aktivierung der "Steuerelemente-Toolbox" im Menü "Ansicht", "Symbolleisten". Das entsprechende Symbol wird angeklickt und im Tabellenblatt auf die gewünschte Größe aufgezogen.

Die Parameter zur Steuerung der Bildlaufleiste werden in einem Eigenschafteninspektor (2. Symbol in der Steuerelemente-Toolbox) editiert. Es werden ein Regelbereich in Form einer minimal und einer maximal zu erzeugenden Zahl angegeben und die Adresse einer Zelle, in der diese Zahl ausgegeben werden soll, die "verknüpfte Zelle". Im Beispiel können als Steuerbereich für den Winkel die Werte 0 und 1080 eingeben werden, was drei Vollrotationen ergibt. Als

Im Beispiel können als Steuerbereich für den Winkel die Werte 0 und 1080 eingeben werden, was drei Vollrotationen ergibt. Als verknüpfte Zelle wird der Zellname (hier N24) angegeben, in der der Winkel im Gradmaß eingetragen werden soll. Nach Schließen des Eigenschafteninspektors und Beenden des Entwurfsmodus ist die Bildlaufleiste funktionsfähig.

ini S	crusur	L EXCE	L - EXI		I ML I	54.XIS				_						
1	<u>D</u> atei	Bearbeil	ten <u>4</u>	Ansicht	Fiuto	gen H	orma <u>t</u>	Extras	Date	n <u>F</u> er	nster	2				Frage hier eingeben 👻 🔤 🗗 🗙
) (ž 🔒	1	50	ABC	XP	• 🖪 •	S	0 - 0	× + €	Σ	- 8			🚯 100	% •	3 Objekt 🖕
ial			- 1	0 -	F <i>K</i>	U	= =		10	S 1	ε%	000 38		(† (†		🕭 • 🗛 • 🚬 👔 😱 Sicherheit 🕐 🐼 🔛 👓 🗸
		-		f _x												
A	A B	С	D	E	F	G	Н		J	K	L	M	N	0	Р	Q R S T U
	Dars	tellung	g eine	es Wü	rfels											
					Drehu	ing 1.	Achse	Drehu	ng 2.	Achse	Drehu	ıng 3.	Achse	Proje	ktion	
_					1	0	0	0,77	0	0,64	0,26	0,97	0,00	1	0	
-					U	0,94	0,34	0	1	0.77	-0,97	0,26	0,00	0,43	0,25	
-	Crus	danaa	drat		U	-0,34	0,94	-0,64	U	0,77	0,00	0,00	1,00	U	1	
-		uquat	1 1	_1	_1	1 28	9.0	0.38	1 28	.11	134	.0.04	_1 1	1 35	1 11	
	B	-1	1	-1	-1	1,20	-0,0	1 15	1,20	0 18	-1,J4	1 44	0 18	-1,33	0.55	
	C C	1	-1	.1	1	-0.6	-1.28	1.59	-0.6	-0.34	0.99	1.38	-0.34	1.59	0.01	
	D	1	-1	-1	-1	-0.6	-1.28	0.06	-0.6	-1.62	0.59	-0.1	-1.62	0.55	-1.65	
	Α	-1	1	-1	-1	1,28	-0,6	-0,38	1,28	-1,1	-1,34	-0,04	-1,1	-1,35	-1,11	
	Ober	es Qu	adrat								·		,			
	E	-1	1	1	-1	0,6	1,28	-1,59	0,6	0,34	-0,99	-1,38	0,34	-1,59	-0,01	
	F	1	1	1	1	0,6	1,28	-0,06	0,6	1,62	-0,59	0,1	1,62	-0,55	1,65	
	G	1	-1	1	1	-1,28	0,6	0,38	-1,28	1,1	1,34	0,04	1,1	1,35	1,11	
	Н	-1	-1	1	-1	-1,28	0,6	-1,15	-1,28	-0,18	0,94	-1,44	-0,18	0,32	-0,55	
	E	-1	1	1	-1	0,6	1,28	-1,59	0,6	0,34	-0,99	-1,38	0,34	-1,59	-0,01	
-	Vord	eres C	Juadr	at							0.50		4.00	0.55	4.05	
-	D	-1	-1	-1	-1	-0,6	-1,28	0,06	-0,6	-1,62	0,59	-U,1	-1,62	0,55	-1,65	Drehwinkel 1. Achse 20 °
	A E	-1	1	-1	-1	1,28	-U,b 4 00	-0,38	1,28	-1,1	-1,34	-0,04	-1,1	-1,33	-1,11	in Bogenmaß 0,34906585
-	E H	-1	1	1	-1	U,D 1 29	1,20	-1,39	1.29	0,34	-0,99	-1,38	0,34	-1,39	-0,01	
+		-1	-1	1	-1	-1,20	1 28	0.06	-1,20	-0,10	0,54	-1,44	-0,10	0,52	-0,55	Drehwinkel 2 Achse 40 °
	Hinte	res O	uadra	t .		-0,0	-1,20	3,00	-0,0	-1,02	3,35	-0,1	-1,02	3,33	-1,03	in Bogenmaß 0.6981317
	B	1	1	-1	1	1,28	-0.6	1.15	1,28	0,18	-0,94	1,44	0,18	-0.32	0.55	
	C	1	-1	1	1	-0,6	-1,28	1,59	-0,6	0,34	0,99	1,38	0,34	1,59	0,01	
	G	1	-1	1	1	-1,28	0,6	0,38	-1,28	1,1	1,34	0,04	1,1	1,35	1,11	Drehwinkel 3. Achse 75 °
	F	1	1	1	1	0,6	1,28	-0,06	0,6	1,62	-0,59	0,1	1,62	-0,55	1,65	in Bogenmaß 1,30899694
	В	1	1	-1	1	1,28	-0,6	1,15	1,28	0,18	-0,94	1,44	0,18	-0,32	0,55	
	E EN	Projek	tion 🧳	Rota	tion \	3Achse	en 🗸 🕅	/ürfel+E	bene	Z Kuhr	hktaede	er / El	henens	chnitt	Z Ouar	ervolumen / Schatten / D 🔄 👘 👘

Kasten 3: Automatische Rotation mit Visual Basic (VB)

Jede Excel-Datei ist gleichzeitig ein VB-Projekt. Visual Basic arbeitet bei Excel im Hintergrund unbemerkt ständig mit.

Mit alt-F11 wird der VB-Editor aufgerufen. Dort wird im Menü "Einfügen" ein leeres Modul eingefügt. In diesem Modul wird eine Zählschleife als Prozedur vom Typ "Sub" editiert.

Danach wird in Excel ein Startknopf mit dem Menü "Einfügen", "Grafik", "Autoformen" erzeugt und mit der rechten Maustaste angeklickt. Im Kontextmenü wird "Makro zuweisen" angeboten und dort wird "WertDurchlauf", die in Basic implementierte Prozedur, ausgewählt. Nach Anklicken des Startknopfes laufen Rotationen um die erste, zweite und dritte Achse in einfacher, zweifacher und dreifacher Geschwindigkeit ab.

Routine in Visual Basic:

Sub WertDurchlauf() Dim diag As ChartObject Set diag = ActiveSheet.ChartObjects(1) Sheets("3Achsen").Select

For x = 0 To 180 Sheets("3Achsen").Range("T20").Value = 1 * x

Sheets("3Achsen").Range("T24").Value = 2 * x

Sheets("3Achsen").Range("T28").Value = 3 * x

Sheets("3Achsen").Select diag.BringToFront Next x End Sub 'Herstellung des Bezugs zum Tabellenblatt "3Achsen" '
'Steuerung des Drehwinkels von 0° bis 180°'
'Bezug zur Zelle T20 mit dem Rotationswinkel für die 1. Achse '
'Bezug zur Zelle T24 mit dem Rotationswinkel für die 2. Achse,'
'Faktor 2 für doppelte Rotationsgeschwindigkeit um die 2. Achse'
'Bezug zur Zelle T28 mit dem Rotationswinkel für die 3. Achse '
'Faktor 3 für dreifache Rotationsgeschwindigkeit um die 3. Achse'





🔀 Mi	icrosoft	Excel	- Excel	für ML	. 134.>	ds												_
	<u>D</u> atei <u>E</u>	earbeite	n <u>A</u> ns	icht <u>E</u> i	nfügen	Forma	<u>t</u> E <u>x</u> ti	as Da	ite <u>n E</u>	enster	2					Fi	rage hier eingeben	-
D	2	n /	6 🖪 🖞	8 8		- 🛷	ю. -	01.+	🧟 Σ	- 5		1 🛍 🚜	100% 👻 [Objekt				
Orial		-	- 10		<i>K</i> n				3 3	æ 0	2 000 ·	.0 .00 F	sia l'um -	λ. Δ. I.	- Cichark			
Milai	524		• 10	•	νū		= =		3 3	2	6 000	.60 ≨;0 ≒≓		ו••••	s ourieri	ieit 2		•
	r 34 N D	•	<i>,</i>	*	F	0	Ц	1		LZ.		M	N	0	D	0		0
1		U	U	E	Г	G	п		J	ĸ	L	IVI	IN	0	F	Q	R	<u> </u>
2	Darst	elluna	des Sr	hnitts	einer F	Paralle	lehen	e 705 (Grunde	hene	einer	Pyramide						
3	Darot	lang				arano						Juniae						
4	Proie	ktionsr	natrix		1	0	Г								fgesetzter	n Pyram	ide	
5	1				0,43	0,25								h =	79,37%	der P	yramidenhöhe	e H
6					0	1												
7	Grune	lquadr	at								_/∖∖			Höhe des Py	ramidenst	tumpfes		
8	Α	1	0	0	1	0					-//\	\		h' = H - h =	20,63%	der P	yramidenhöhe	e H
9	В	0	1	0	0,433	0,25					Π	1						
10	C	-1	0	0	-1	0					/ [1 \		Rauminhalt	der Pyram	nide		
11	D	0	-1	0	-0,43	-0,25					1	$\left\{ \right\}$		V _H =	6,667			
12	Α	1	0	0	1	0				- 7	1	1						
13	Vorde	eres Dr	eieck								1	1		Rauminhalt	der aufges	setzten	Pyramide	
14	A	1	0	0	1	0				/	1	()		V _h =	3,333	=	50,000%	
15	B	0	1	0	0,433	0,25				/	1	1						
16	S	0	0	5	0	5			- A	\sim	t	\rightarrow	1	Rauminhalt	des Pyran	nidenstu	mpfes	
17	A	1	0	0	1	0				7			\	V _{H-h} =	3,333	=	50,000%	
18	Hinte	res Dre	ieck			0			/_				7					
19		-1	U	U	-1	U			_									
20	3	0	1	 	0.42	0.25												
21		1	-1	U N	-0,43	-U,20 N												
23	Schni	ittfläch	0	U	-1	U												
24	Δ'	0.794	_ n	1.032	0.794	1.032												
25	B'	0,104	0.794	1.032	0.344	1.23												
26	C'	-0.79	0	1.032	-0.79	1.032												
27	D'	0	-0.79	1.032	-0.34	0.833												
28	A'	0,794	0	1,032	0,794	1,032												
29		.,	_	.,		-,=												
30																		
31																		

Micros	oft Exc	el - Ex	cel für l	ML 1	34.xls																				PX
🕙 Datei	<u>B</u> earb	eiten	<u>A</u> nsicht	Einfü	gen F	Forma <u>t</u>	E <u>x</u> tras	Date	<u>n E</u> er	ister	2									ł	Frage hi	er eing	eben		ъ×
— Ռ 🚅 I		AR	ABC	X. Bo	. e		ю - с		. Σ	- 83	AL ZI	l lan .	<u>7</u> 959	6 -	Ohie	kt									
			• • • •				r			91 <u>1</u>	27 A1		····		 ₽_	•					a	16 M			
Arial		- 1		F	<u>u</u>			E34		E %	000 78	50 ÷,0	1F 1		• 🥙 • i	A • •		• Si		;it •	a X		00 -		
		•	<i>f</i> ∗ -0,	5	-	-		·						-	-	-		_	-						_
1 A	В	C	D	E	F	G	Н		J	K	L	M	N	0	Р	Q	RS	S	Т	U	V	W	Х	Y	—Ē
7	Vorw	andlun	a oinos	10/0	fole i	n oin K	uhokt	aohor		_															
3	0 01 44	anunun	ig entes	s vvu	icia ii		ubori	aeuei									_								_
4	Ansic	ht:	Würfels	stum	pf	d =	0,586																		
5	•														_										
6										_		~	7		7	λ	_								
/	D			_		40.1	0					AV			-1	\sim	_								
8	Urem	VINKEI	1. Acns	e		2 20						17	<u> </u>	~	< 1		_								
0		genna	D			3,33						$\boldsymbol{\Lambda}$			$\sum I$	í	_								
1												ΥL			Y		_								_
2	Drehv	vinkel	2. Achs	e		123	•					Γ				1	_								
3	in Bo	genma	ß			2,15							\geq			1									
4	4							Þ				6			へ	/	_								
5	Desta		2 4-1-	_		- 24	0					N			צא		_								
7	in Bo	vinkei	J. ACHS	e		0.42							·	_			_								
18		genna				0,42											_								_
19																	_								
20																									
21	Para	neter	0,41		Drehu	ing 1.	Achse	Drehu	ng 2	Achse	Drehu	ing 3	Achse	Proje	ktion										
22					1	0.07	0.24	-0,54	U	0,84	0,91	0.04	0,00	-0,5	-0,25										
23	Achte	ck unt	on		0	-0,57	-0,24	0.84	י ח	0.54	-0,41	0,91	1 00	1,00	1										
25	AM	1	-0.41	-1	1	0,24	1.07	-1,44	0.16	0,26	-1.38	-0.44	0,26	0.25	0.6										
26	MB	1	0,41	-1	1	-0,64	0,87	1,27	0,64	0,36	-0,9	-1,11	0,36	-0,66	0,59										
27	BM	0,41	1	-1	0,41	-1,21	0,73	-0,84	-1,21	-0,05	-0,27	-1,45	-0,05	-1,31	0,02										
8	MC	-0,41	1	-1	-0,41	-1,21	0,73	-0,39	-1,21	-0,74	0,14	-1,26	-0,74	1,33	-0,78										
9	CM	-1	0,41	-1	-1	-0,64	0,87	-0,19	-0,64	-1,31	0,09	-0,66	-1,31	-0,71	-1,34										
0U 01	MU DM	-1	-0,41	-1	-1	0,16	1,07	-0,35	0,16	-1,42	-0,39	0.24	1,42	0,2	-1,32										
12	MA	-0,41	-1	-1	-0,41	0,73	1,21	-0,79	0,73	-1,01	-1,02	0,54	-1,01 	0,00	-0,75										
3	AM	0,41	0.41	.1	0,41	0,75	1.07	-1,24	0.16	0,01	-1,43	-0.44	0.26	0.25	0.6										
4 1 1		- 	/ Rotati		3Acbo	on / 14	uiirfal I	=henc	Kub	aktaer	lor / =	honor	chnitt	7.000	dervolum	on /c	chattor							1	
	T MOJ	skuun,	V KOLAU	on X	SACIS	en X v	vaner+	Delle	Arubi	JKLAU		.Denens	cinit	V Qua	aervoidh					_				- 1.40	- 11

e) d	atei <u>B</u>	earbeiter	n <u>A</u> nsi	cht <u>E</u> ir	nfügen	Forma	<u>Ex</u> tra	s Da	ite <u>n E</u>	enster	2					Fr	age hier eingebe	en 💌 🗕	8
D 🛛	÷ 🔲	ti (i 🗟 💱	8 8	e e	- 🚿	ю. •	Cil v	🤮 Σ	- 🕃		10 🚯 🏨 🕻	0% 👻 🕐	Objekt 🖕					
Arial			- 10	• F	K U	E	= =			€ %	6 000	•x8 x98 €≣ €	E 🖂 🗸 🔕	- A	Sicherh	eit 🛛 🤌	5 📯 🔛 🛷	5	
N	/42	-	fs	2								.			-				
A	В	С	D	Е	F	G	Н	1	J	K	L	M	N	0	Р	Q	R	S	•
1																			T
2	Einbe	schriel	oener (Quade	r														
}																			
	Proje	ktionsn	natrix		1	0								Höhe der auf	gesetzten	Pyrami	de		_
5					0,43	0,25								h =	66,50%	der P	yramidenhöl	ne H	_
j r	<u> </u>		- 4		U	1					٨								_
>	Grund	iquadr 1	at n	0	1	0					- //\	λ		Hone des Qu	22 60W	dor D	romidonhöl		
2	R	1	1	0	0 433	0.25					Π	N		n – n - n –	33,30 %	uerr	yrannuennur		
'n	C C	-1	n	0	0,433	0,23					/1	11		Rauminhalt (ler Pyrami	ide			
1	n	 	.1	n	JI 43	ப் 25					1	11		V ₁₁ =	6 667				
2	Δ	1	<u>n</u>	n	-0,13	-0,20 N				- /	1	1			0,001				-
3	Vorde	eres Dro	eieck	-							1	\uparrow		Rauminhalt (ler aufges	etzten l	Pvramide		-
4	A	1	0	0	1	0				1	1	\neg		V _b =	1.961	=	29.408%		-
5	В	0	1	0	0.433	0.25				/~~	₽=								
6	S	0	0	5	Ó	5			- /	1				Rauminhalt o	les Quade	rs			-
7	Α	1	0	0	1	0			- /					V _{H-h} =	2,963	=	44,444%		
8	Hinte	res Dre	ieck							11		<u> </u>	\						
9	С	-1	0	0	-1	0				54			7						
0	S	0	0	5	0	5								•				•	
1	D	0	-1	0	-0,43	-0,25													
2	C	-1	0	0	-1	0					1					_			-
3	Schni	ullach	9	4 C7E	0.005	4 675													-
4 5	A B'	0,000	U 888 0	1,073	0,000	1,075													-
6	- U	J 67	0,003	1.675	J 67	1 675										-			+
7	D'	0,07	-0.67	1.675	0.29	1.509													+
8	A'	0.665	0	1,675	0,665	1,675													
9	Proje	ktion d	er Sch	nittfläd	che	,													
0	A	0,665	0	0	0,665	0													
1	B"	0	0,665	0	0,288	0,166													
 ■ 	F N∖_	Projekti	on / Ri	otation	/ 3Acl	nsen /	Würfel+	Eben	∋ / Ku	boktae	der 🏑	Ebenenschnitt	Quadervo	olumen / Schatte	n / D 🚺				

	TCLOS	oft Exa	cel - E	xcel f	ür ML	134.x	ls												
1	<u>D</u> atei	<u>B</u> eart	beiten	<u>A</u> nsid	ht <u>E</u> ir	fügen	Forma	a <u>t</u> Ey	⊴tras	Date <u>n</u>	<u>F</u> enster <u>?</u>						Frage hier e	ingeben	
	പ്പ		A	A 189	- ų	Ba 🗭		l la	- DL	. @	∑ - 8 ≜	<u>7</u> 4	L 90% 🗸	2 Objekt					
_	<u> </u>			9 , v			×				2 46 2	* A* 🔤 🤻						•	
ria			Ŧ	10 -		κu		= =		<u>+3+</u>	¥€% (00 7,8 7,8 1	₣ キ₣│Ш ੶	- 🤷 - A		Sicherheit	- E 📉 🔛	<u> </u>	
_			•	fx		-								-		-	_		
_	B	С	D	E	F	G	Н		J	K	L	M	N	0	P	Q	R	S	
-	Darst	elluna i	les Sr	hatter	าพมศร	einer (irehha	iren P	wamid	e									
1	Daiot		100 00						yranna										
ŀ					Drehu	ng		Proje	ktion						Koordinaten d	ler Sonne			
5					-0,68	-0,73	0,00	-0,5	-0,3						x ₁ =	30			
6					0,73	-0,68	0,00	1,00	0						×2 =	70			
7	Grund	quadra	at		0,00	0,00	1,00	0	1						×3 =	25			
}	A	4	0	0	-2,7	-2,9	0	-1,6	0,68										
	B	0	4	0	2,93	-2,7	0	-4,2	-0,7						Schnittparam	eter r =	1,25		
1	n n	-4	U - A	0	2,73	2,93	0	1,0	-0,7					-					
2	Ă	4	0	0	-2,5	-2.9	0	-1.6	0.68				Λ	-	Koordinaten d	ler projiziert	ten Pvramid	lenspitze 9	5'
3	Vorde	res Dr	eieck		-,-	,-		-,-	-,				- //\\	_	auf die x ₁ x ₂ -El	bene			
4	Α	4	0	0	-2,7	-2,9	0	-1,6	0,68				- // \ \	.	s ₁ '=	-7,5			
5	в	0	4	0	2,93	-2,7	0	-4,2	-0,7				$\Pi \Lambda$	\ [S2' =	-17,5			
6	S	0	0	5	0	0	5	0	5				$H \downarrow$	A E	S3' =	0			
7	A	4	0	0	-2,7	-2,9	0	-1,6	0,68				++-+	_\ [
8	Hinter	es Dre	ieck		0.70	0.00		10	0.7					7	Drehen der Py	ramide			
9	L C	-4	0	5	2,73	2,93	U 6	1,6	-0,7			$\sim l$	~ 1		Drobwinkol				777 °
.0 21	D	0	-4	0	-2.9	2.73	0	4.2	0.73						in Bogenmaß			3.9618	974
2	č	-4	0	Ū	2,73	2,93	Ō	1,6	-0,7					_				0,0010	
23	Schat	tenwu	ſ																
4	A	-2,7	-2,9	0				-1,6	0,68										
5	5	-7,5	-18	0				-14	1,88										
7	<u>в</u> Г	2,93	-2,7	0				-4,2	-0,7		Lichtstrahl	Koordinaten			Projektion				
8	S'	-7.5	-18	0				-14	1.88		Sonne	30	70	25	55	17.5			
9	D	-2,9	2,73	0				4,2	0,73		S'	-7,5	-17,5	0	-13,75	1,875			